

# Composantes connexes des formes quadratiques

Références : [FGN10] p.214-215 ([MT09]).

**Proposition 0.1** Soit  $(E, \|\cdot\|)$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel de dimension  $n \geq 1$ . On note  $Q(E)$  l'ensemble des formes quadratiques sur  $E$  et  $\Omega(E)$  le sous-ensemble des formes quadratiques non dégénérées. Alors les composantes connexes de  $\Omega(E)$  sont les  $\Omega_k(E)$ , ie les formes quadratiques non dégénérées de signature  $(k, n - k)$ .

## Démonstration

**Étape 1** Montrons que  $\Omega(E)$  est un ouvert de  $Q(E)$ .

On choisit une base de  $E$ . Alors  $Q(E)$  s'identifie à  $S_n(\mathbb{R})$  l'espace des matrices symétriques réelles (via la forme polaire associée à une forme quadratique) et  $\Omega(E)$  au sous-ensemble formé des matrices symétriques inversibles (car une forme quadratique est non dégénérée si et seulement si la matrice de sa forme polaire a un noyau réduit à  $\{0\}$ , ce qui est équivalent en dimension finie à la bijectivité de la dite forme polaire).

Comme la fonction déterminant est continue et que  $GL_n(\mathbb{R}) = \det^{-1}(\mathbb{R}^*)$  alors  $GL_n(\mathbb{R})$  est un ouvert et donc  $S_n(\mathbb{R}) \cap GL_n(\mathbb{R})$  est donc un ouvert de  $S_n(\mathbb{R})$  par définition d'un ouvert pour la topologie induite de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  sur  $S_n(\mathbb{R})$ .

**Étape 2** Soit  $q \in \Omega(E)$ . Montrons qu'il existe deux sous-espaces vectoriels supplémentaires  $F$  et  $G$  de  $E$  et qu'il existe  $k > 0$  (réel) tels que :

$$\forall x \in F, \quad q(x) \geq k\|x\|^2 \quad \text{et} \quad \forall x \in G, \quad q(x) \leq -k\|x\|^2$$

Notons  $(r, s)$  la signature de  $q$ . Comme  $q$  est non dégénérée, on a  $r + s = n$ .

Ainsi en se plaçant dans une base  $q$ -orthogonale pour  $E$  (ie orthogonale pour la forme polaire associée à  $q$ ), il existe deux sous-espaces supplémentaires  $F$  et  $G$  de dimensions respectives  $r$  et  $s$  tels que  $q$  soit définie positive sur  $F$  et définie négative sur  $G$ .

Montrons maintenant que ces sous-espaces conviennent.

La restriction de  $q$  à  $F$  étant définie positive, la fonction  $\sqrt{q}$  est une norme sur  $F$  (on peut vérifier les axiomes de la norme). Comme  $F$  est de dimension finie, cette norme est équivalente à la restriction de la norme de  $E$  sur  $F$ . Ce qui signifie, en particulier, qu'il existe  $k_1 > 0$  tel que pour tout  $x \in F$  :

$$\sqrt{q(x)} \geq k_1\|x\|$$

Ainsi pour tout  $x \in F$  :

$$q(x) \geq k_1^2\|x\|^2$$

De la même façon, on définit sur  $G$  une norme équivalente à la restriction à  $G$  de celle sur  $E$ , donc il existe  $k_2 > 0$  tel que pour tout  $x \in G$  :

$$\sqrt{-q(x)} \geq k_2\|x\|$$

Ainsi pour tout  $x \in G$  :

$$q(x) \leq -k_2^2\|x\|^2$$

On pose alors  $k = \min(k_1^2, k_2^2)$  pour conclure cette étape.

**Étape 3** Montrons qu'il existe une norme  $N$  sur  $Q(E)$  telle que si  $q' \in Q(E)$  est tel que  $N(q - q') < k$  alors  $q'$  a la même signature que  $q$ .

Nous allons montrer que si  $q'$  est assez proche de  $q$ , elle va rester définie positive sur  $F$  et définie négative sur  $G$  et donc sera de même signature que  $q$ .

Pour  $q' \in Q(E)$ , posons :

$$N(q') = \sup_{\|x\|=1} |q'(x)|$$

Ceci définit une norme sur  $Q(E)$ . Par homogénéité, on a pour tout  $x \in E$  :

$$|q'(x)| \leq N(q') \|x\|^2$$

Soit alors  $q' \in Q(E)$  telle que  $N(q - q') < k$ . On a donc pour tout  $x \neq 0$  :

$$|q(x) - q'(x)| < k \|x\|^2$$

Par conséquent, on a pour tout  $x \in E$  :

$$q(x) - q'(x) < k \|x\|^2 \quad \text{et} \quad q'(x) - q(x) < k \|x\|^2$$

Ainsi si  $x \in F \setminus \{0\}$ , on a par la première inégalité et d'après l'étape 2 :

$$q'(x) > q(x) - k \|x\|^2 \geq 0$$

Et si  $x \in G \setminus \{0\}$ , d'après la deuxième inégalité et l'étape 2 on a :

$$q'(x) < q(x) + k \|x\|^2 \leq 0$$

Donc  $q'$  est définie positive sur  $F$  et définie négative sur  $G$ . Sa signature est donc la même que celle de  $q$ .

**Conclusion** Déduisons-en les composantes connexes de  $\Omega(E)$ .

Pour  $k \in \{0, 1, \dots, n\}$ , notons  $\Omega_k(E)$  l'ensemble des formes quadratiques non dégénérées de signatures  $(k, n - k)$ .

D'après l'étape 3, on sait que les  $\Omega_k(E)$  sont ouverts (par définition d'un ouvert, ie contient une boule ouverte). Ils forment par ailleurs une partition de  $\Omega(E)$ .

Montrons que les  $\Omega_k(E)$  sont connexes matriciellement.

Soient  $A, B \in S_n(\mathbb{R}) \cap GL_n(\mathbb{R})$  de signatures  $(k, n - k)$ . Alors comme  $A$  et  $B$  appartiennent à  $S_n(\mathbb{R})$ , on sait qu'il existe  $P, Q \in GL_n(\mathbb{R})$  tels que :

$$A = {}^t P D_k P \quad \text{et} \quad B = {}^t Q D_k Q$$

où  $D_k$  est la matrice diagonale contenant  $k$  coefficients 1 et  $n - k$  coefficients  $-1$ .

Supposons que  $P$  et  $Q$  sont de déterminant strictement positif (quitte à changer en son opposé la première ligne de  $P$  ou  $Q$ ).

Comme l'ensemble des matrices inversibles réelles de déterminant positif est connexe par arc, on peut trouver un chemin continu  $t \in [0, 1] \mapsto \gamma(t)$  tel que  $\gamma(0) = P$  et  $\gamma(1) = Q$ . Ainsi l'application  $t \in [0, 1] \mapsto {}^t \gamma(t) D_k \gamma(t)$  est un chemin continu formé des matrices symétriques de signature  $(k, n - k)$  et joignant  $A$  à  $B$ . D'où la connexité de  $\Omega_k(E)$ .

Pour finir, on a donc obtenue une partition de  $\omega(E)$  en ouverts connexes, ces ouverts connexes sont donc les composantes connexes de  $\Omega(E)$  (la réunion de deux de ces ensembles connexes ne peut pas être une composante connexe par définition de la connexité).

## Résultats utilisés

**Proposition 0.2** Soit  $q \in Q(E)$ . Soit  $B = (e_1, \dots, e_n)$  une base  $q$ -orthogonale de  $E$ . On note  $q(x) = \sum_{i=1}^n a_i x_i^2$  où  $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$  et on note  $r$  le nombre de  $a_i > 0$  et  $s$  celui de  $a_i < 0$ .

Alors  $r$  est la dimension maximale d'un sous-espace vectoriel de  $E$  sur lequel  $q$  est définie positive et  $s$  celui où  $q$  est définie négative. De plus  $(r, s)$  ne dépend pas de la base choisie.

**Démonstration** Quitte à permuter les vecteur de la base  $B$ , on peut supposer que  $a_1, \dots, a_r > 0$  et  $a_{r+1}, \dots, a_{r+s} < 0$  et que les autres  $a_i$  sont nuls.

Il est clair que la restriction de  $q$  au sous-espace vectoriel  $Vect(e_1, \dots, e_r)$  est définie positive. La dimension maximale d'un tel sous-espace est donc au moins égale à  $r$ .

Inversement, soit  $F$  un sous-espace de  $E$  sur lequel  $q$  est définie positive. Comme  $q$  est définie négative sur le sous-espace  $Vect(e_{r+1}, \dots, e_n)$ , on est certain que  $F$  et  $G$  sont en somme directe, par conséquent  $\dim F \leq n - \dim G = r$ , d'où le résultat.

On raisonne de la même manière pour montrer que  $s$  est la dimension maximale du sous-espace sur lequel  $q$  est définie négative.

Ces dimensions sont intrinsèquement associées à  $q$  et ne dépendent donc pas de la base  $B$  orthogonale choisie.

**Proposition 0.3**  $GL_n^+(\mathbb{R})$  est connexe.

**Démonstration** On procède par récurrence sur la dimension.

– Si  $n = 1$ , comme  $GL_1^+(\mathbb{R})$  est homéomorphe à  $\mathbb{R}_+^*$  qui est connexe, on obtient la connexité de  $GL_1^+(\mathbb{R})$ .

– Supposons que  $GL_{n-1}^+(\mathbb{R})$  soit connexe et montrons que  $GL_n^+(\mathbb{R})$  est connexe.

Comme  $GL_{n-1}^+(\mathbb{R}) \times \mathbb{R}^{n-1}$  est connexe (comme produit de connexes) et le quotient  $GL_n^+(\mathbb{R}) / (GL_{n-1}^+(\mathbb{R}) \times \mathbb{R}^{n-1})$  est homéomorphe à  $\mathbb{R}^n \setminus \{0\}$  qui est connexe que  $n \geq 2$ , alors  $GL_n^+(\mathbb{R})$  est connexe.

## Références

- [FGN10] Serge Francinou, Hervé Gianella, and Serge Nicolas. *Oraux x-ens algèbre 3*. Cassini, 2010.
- [MT09] Rached Mneimné and Frédéric Testard. *Groupes de Lie classiques*. Hermann, 2009.